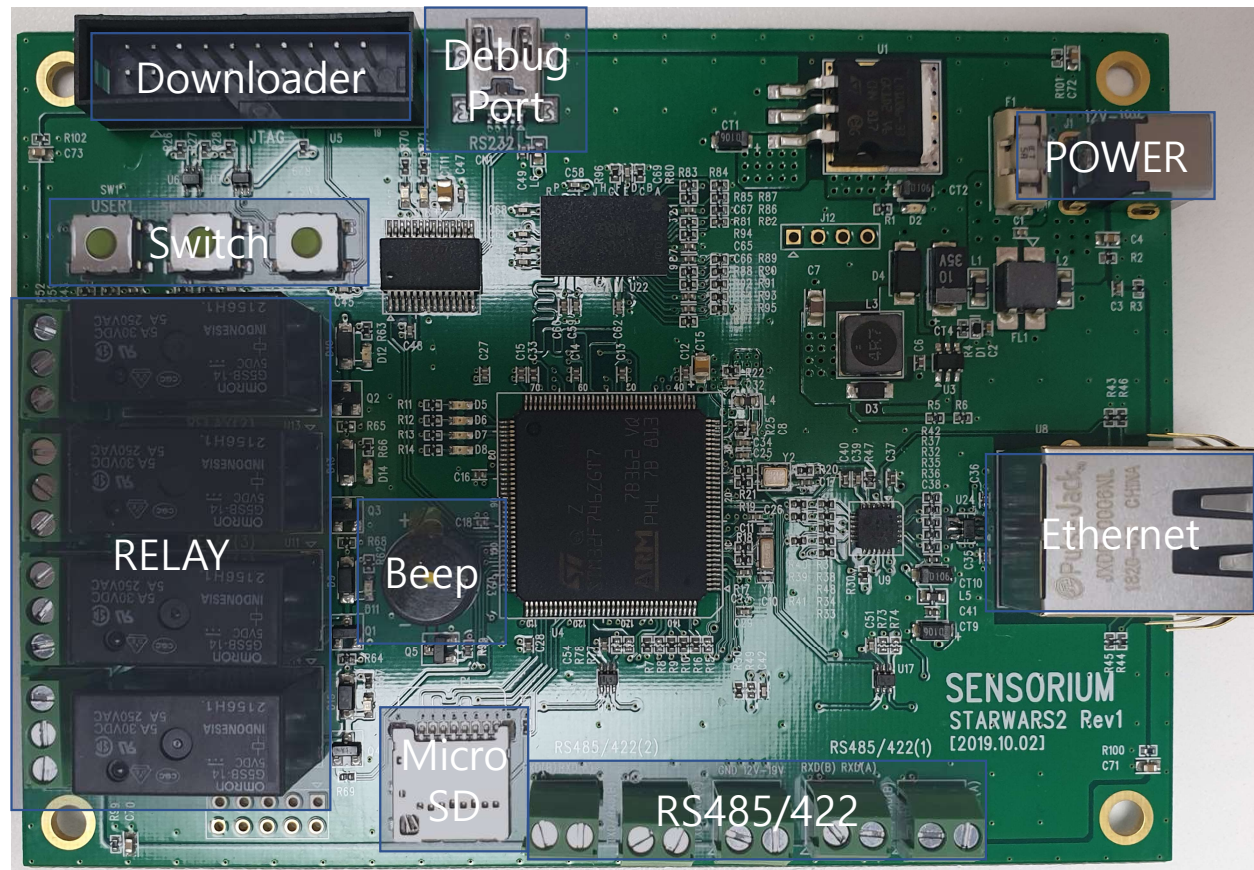
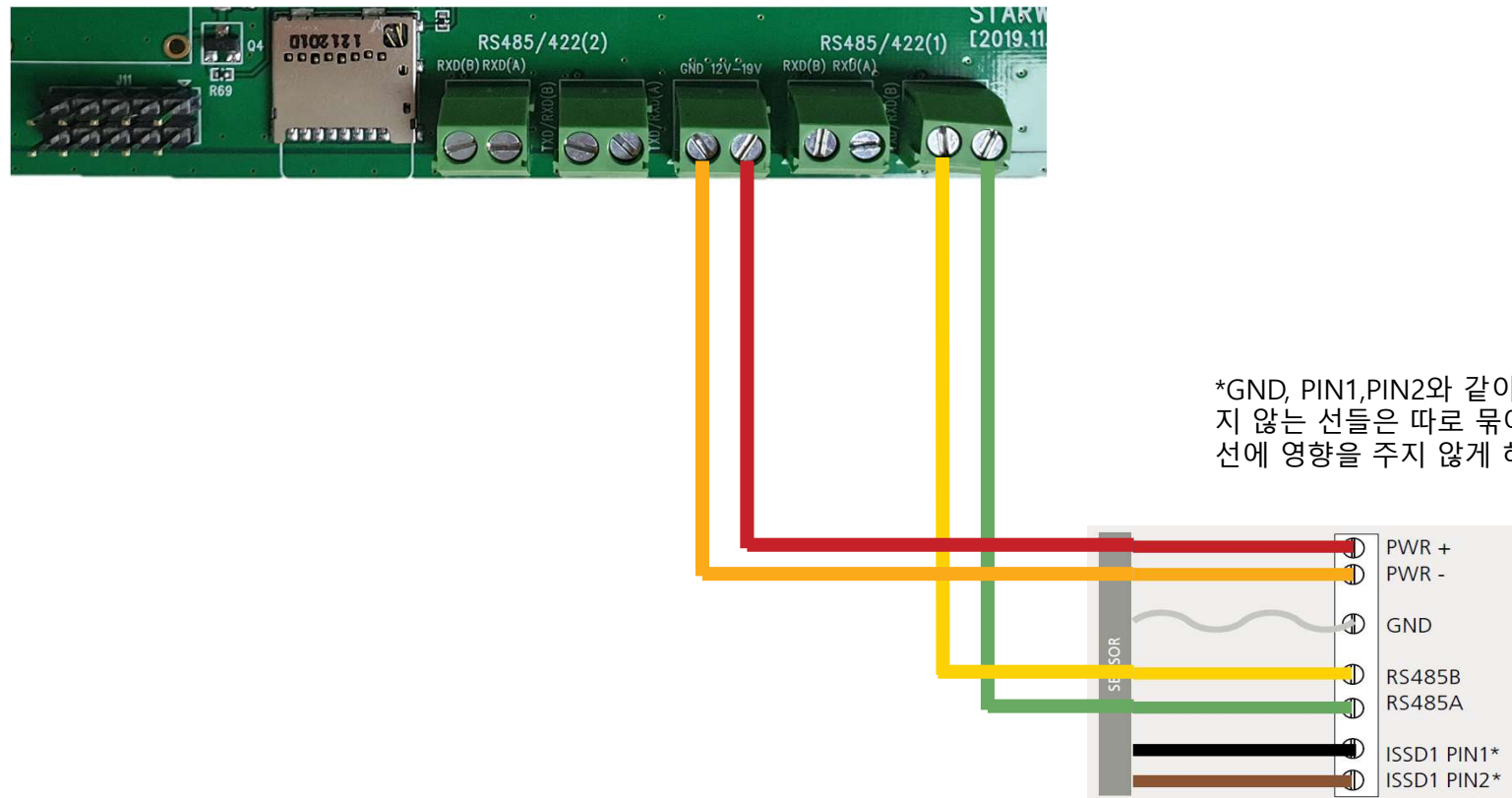


보드 부품 별 명칭



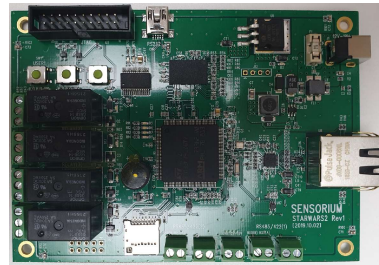
보드와 센서 배선도



UI 사용 전 연결 상태



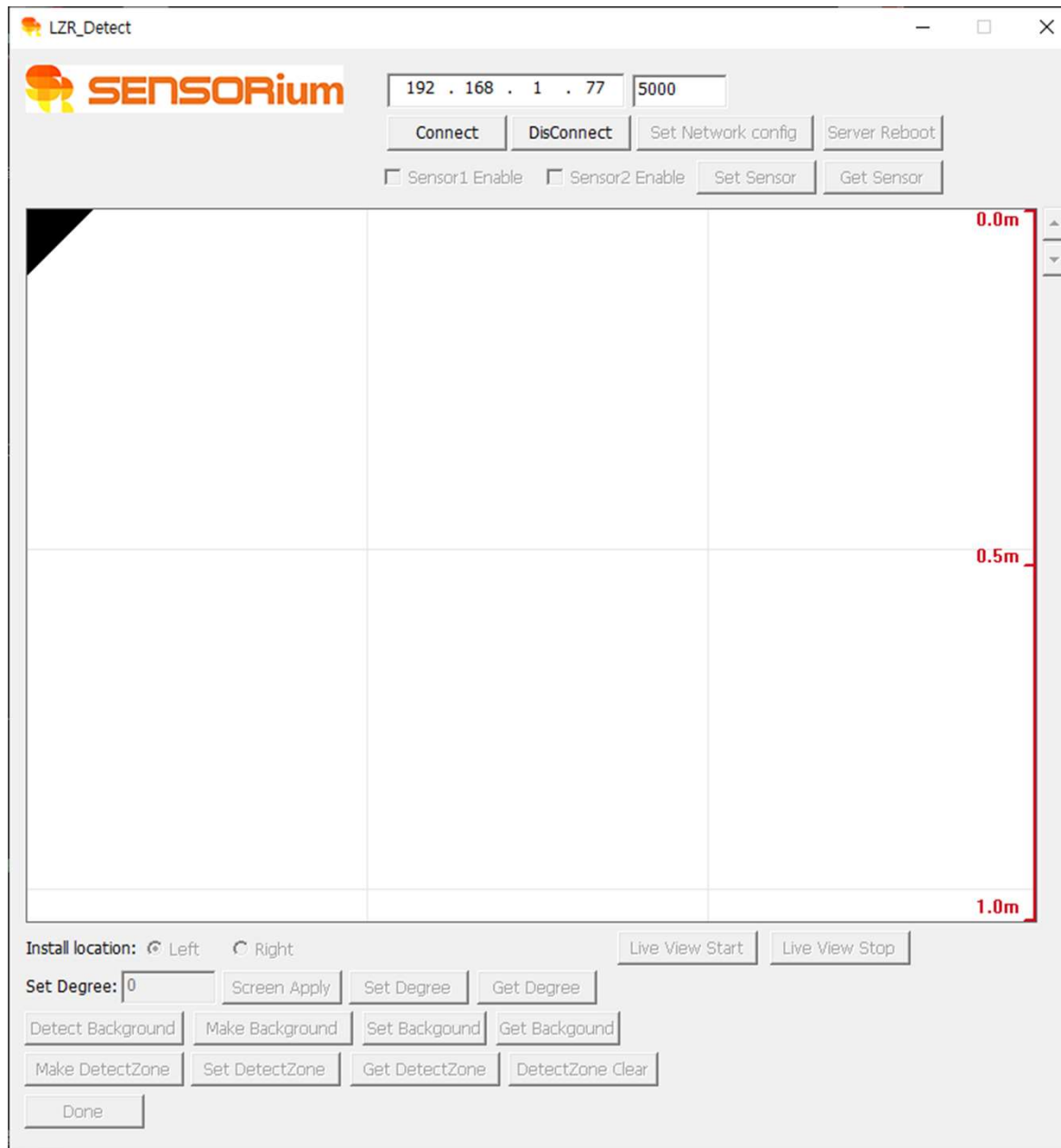
2번 페이지와 같이
결선 되어있는 상태



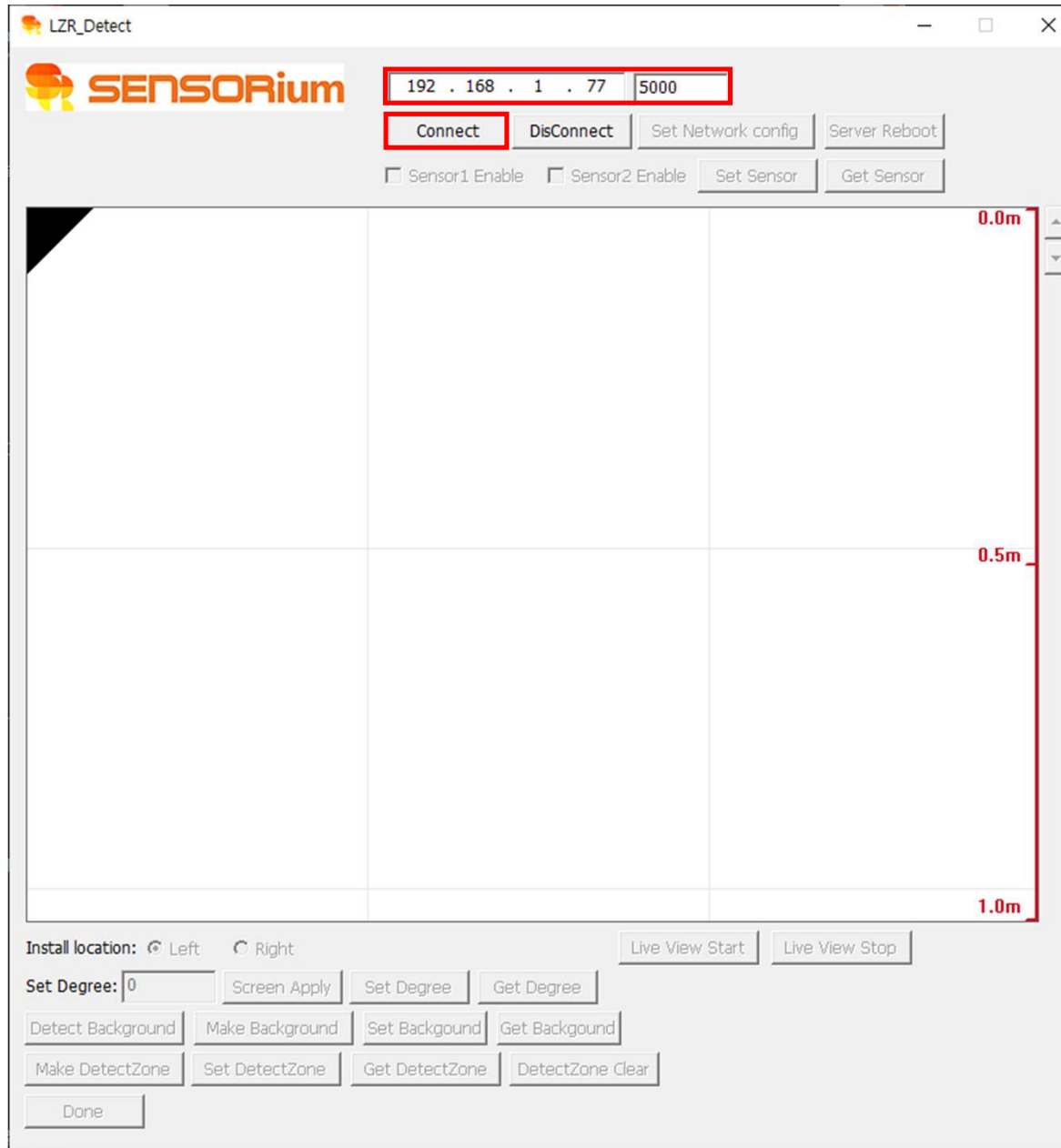
전원이 연결되어있으며,
해당하는 프로그램이
보드에 다운로드 되어
있는 상태



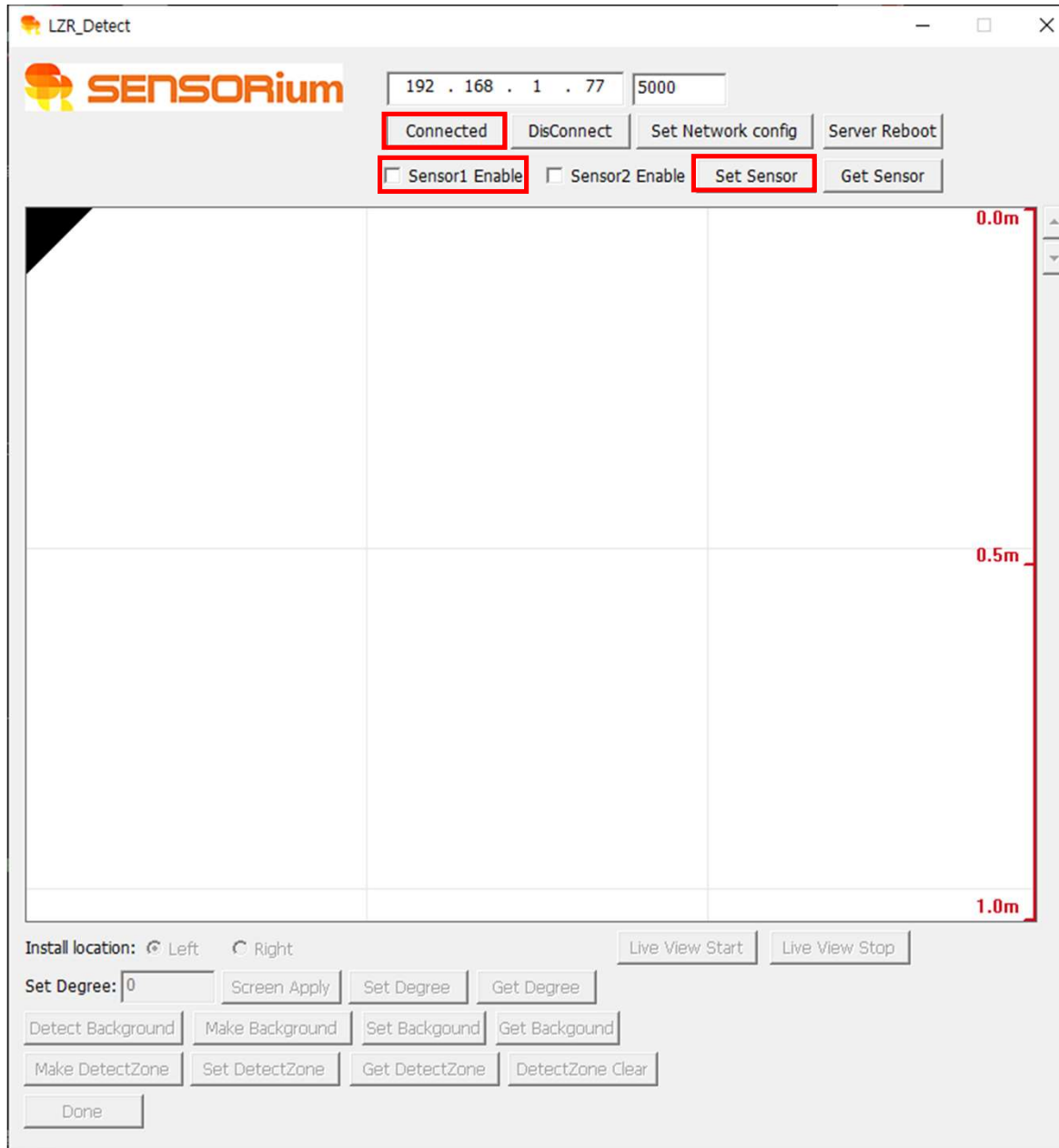
이더넷 케이블이
보드와 연결 되어
있는 상태



UI 기본화면



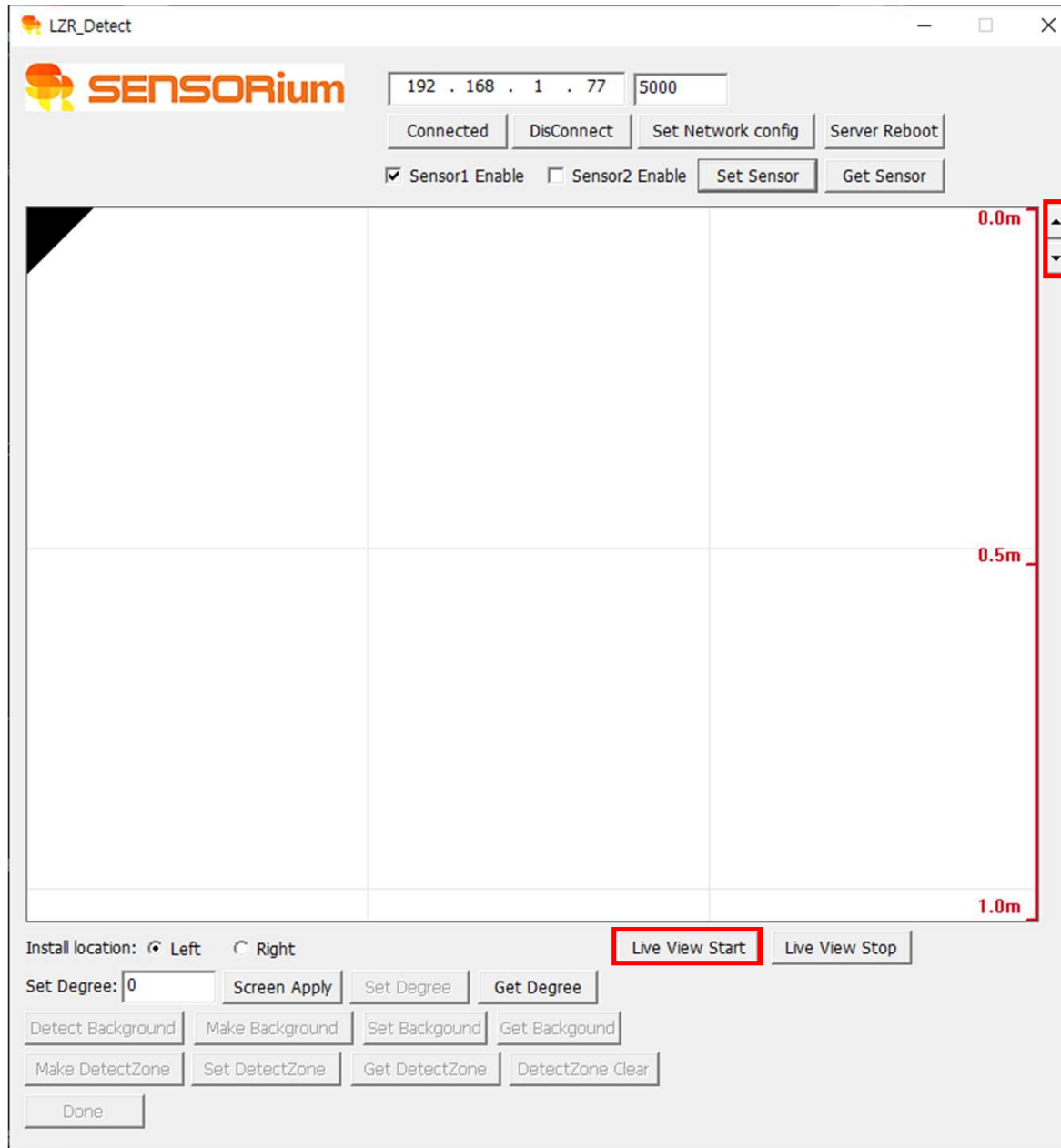
1. 보드의 IP와 포트번호를 상단에 입력 후 'Connect'를 눌러 보드와 연결한다.



2. 연결이 완료되면, 'Connected'로 변경되며 'Set Network config'를 눌러 IP나 서버넷 마스크, 게이트웨이를 변경할 수 있다.

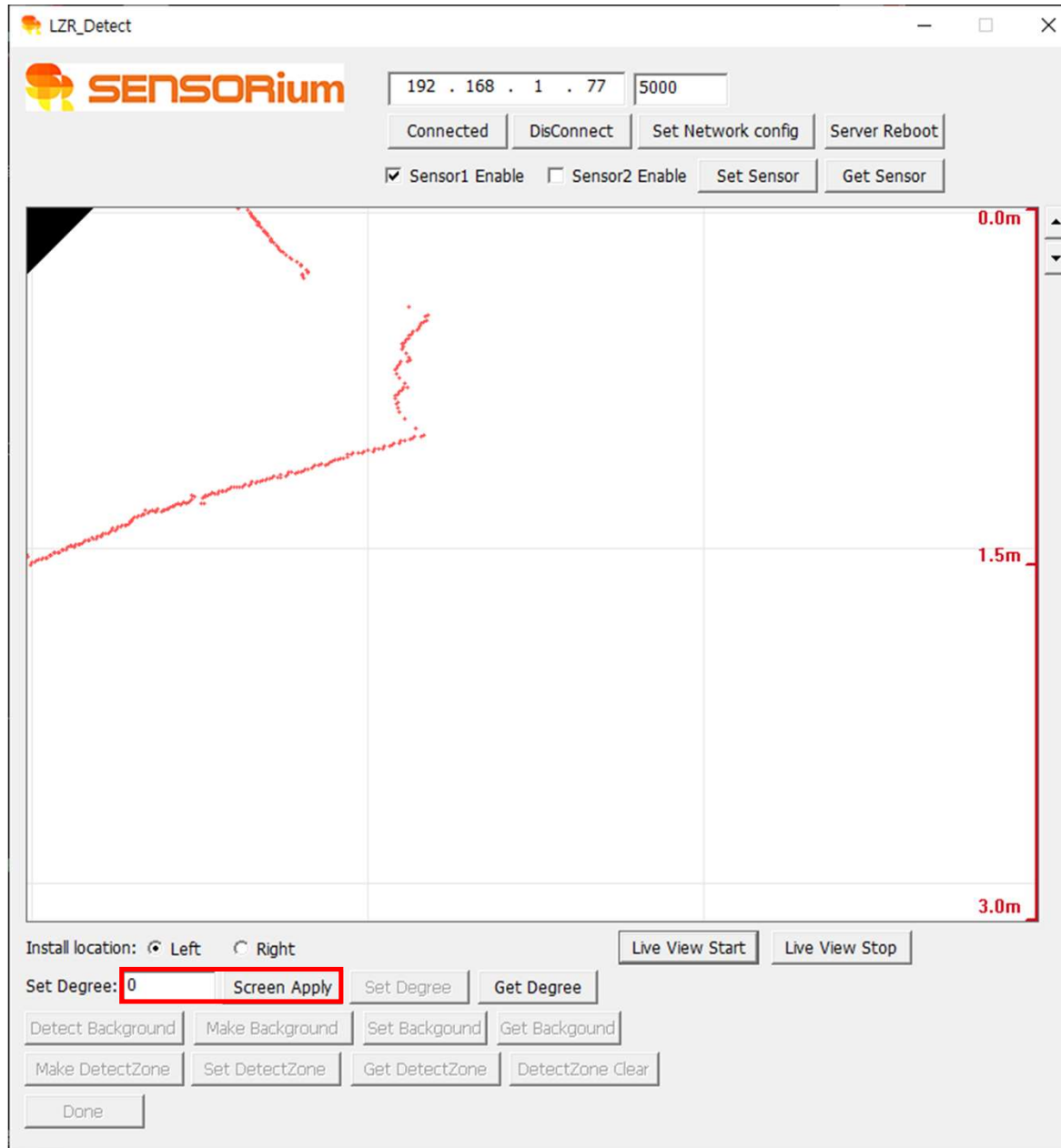
3. 'Sensor1 Enable'을 체크 한 뒤 'Set Sensor'를 누르면 해당하는 센서를 활성화할 수 있다.

*기존에 설치된 상황일 경우 'Get Sensor'를 누르면 자동으로 해당하는 센서가 체크됩니다.

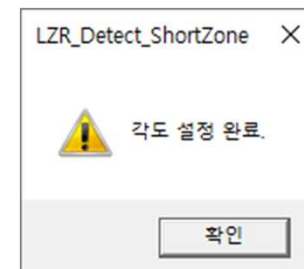


4. 뷰어 하단의 'Live View Start' 버튼을 눌러 라이브뷰를 활성화 시킨다.

5. 뷰어 우측에 상하 버튼으로 피사체의 축척을 바꿀 수 있다.



6. 'Set Degree'칸에 원하는 방향에 맞게 각도를 입력하고 'Screen Apply'를 눌러 적용해 준다.



7. 원하는 각도가 되면
'Set Degree'를 눌러
보드에 각도를 저장해
준다.

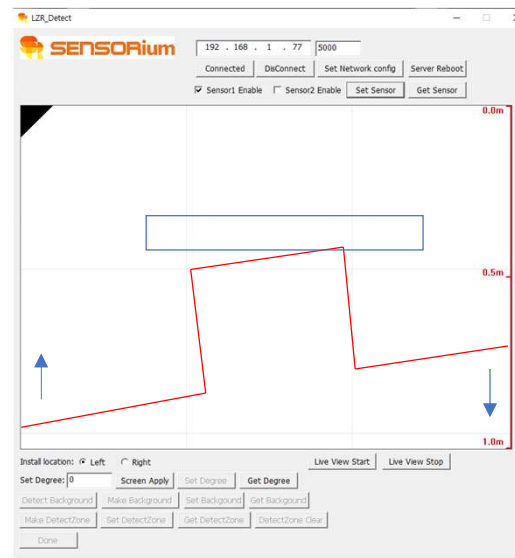
8. 각도 설정이 완료되
면 위와 같은 팝업이
 뜬다.

*기존에 설치된 상황일 경우
'Get Degree'를 눌러 각도를
불러올 수 있습니다.

각도 관련 센서 설치 예시

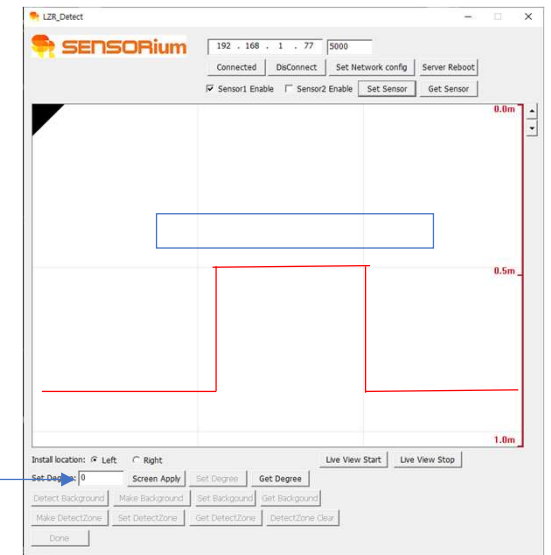


센서 설치를 항상 정확한 각도로 할 수 없기때문에 대부분의 센서가 틀어진 채로 설치 된다.



따라서 각도를 조절하지 않을 경우, 해당 그림과 같이 오인식이 될 수 있다.
(파란색이 감지 영역이라고 할 때 특정 부분이 튀어나와 오감지되는 경우가 있음.)

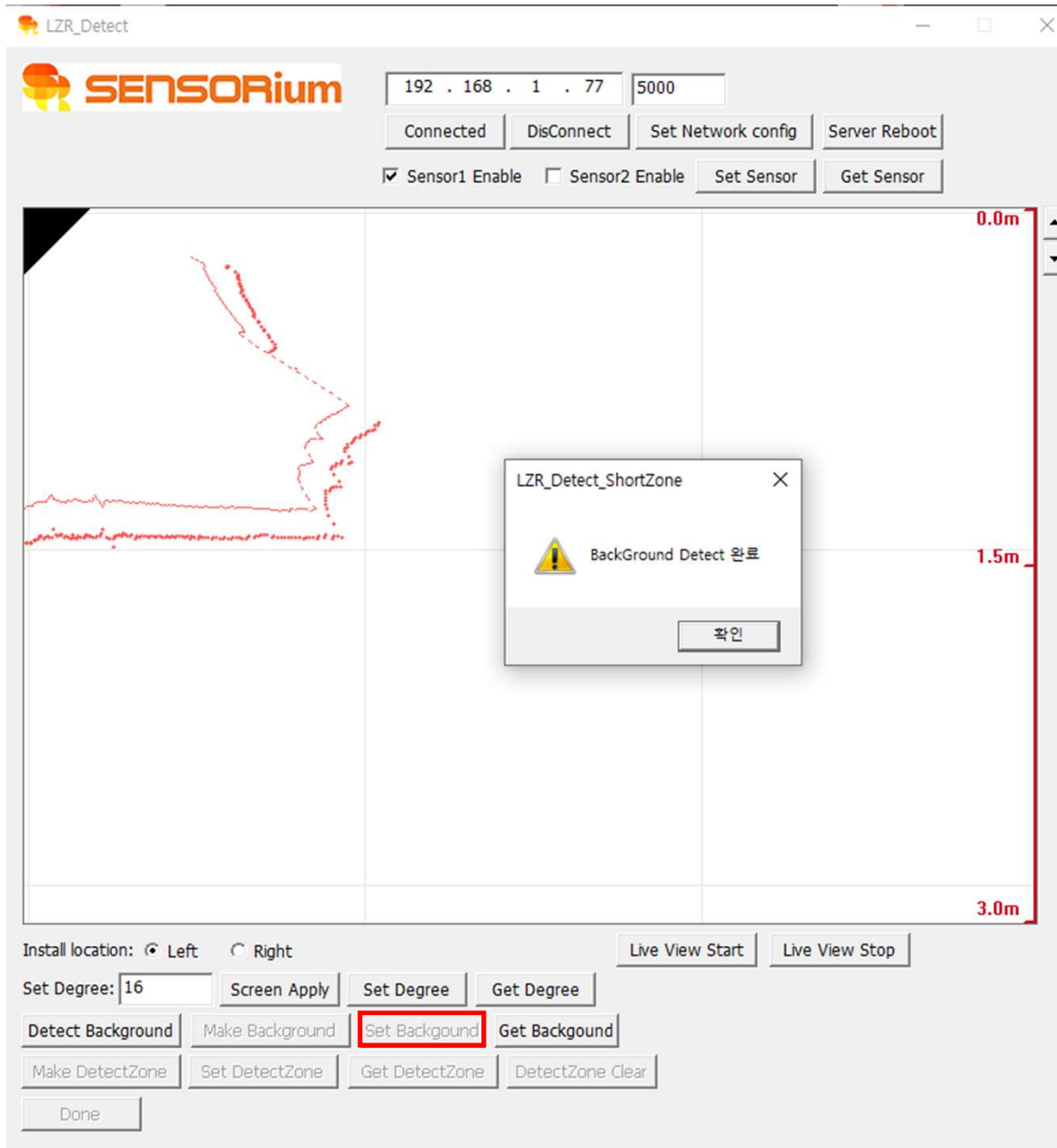
해당 각도
만큼 변경



위와 같이 각도를 변경하여 바닥을 고르게 만들면 오인식을 개선할 수 있다.



9. 'Detect Background'
를 눌러 감지를 위한
배경 인식을 해준다.



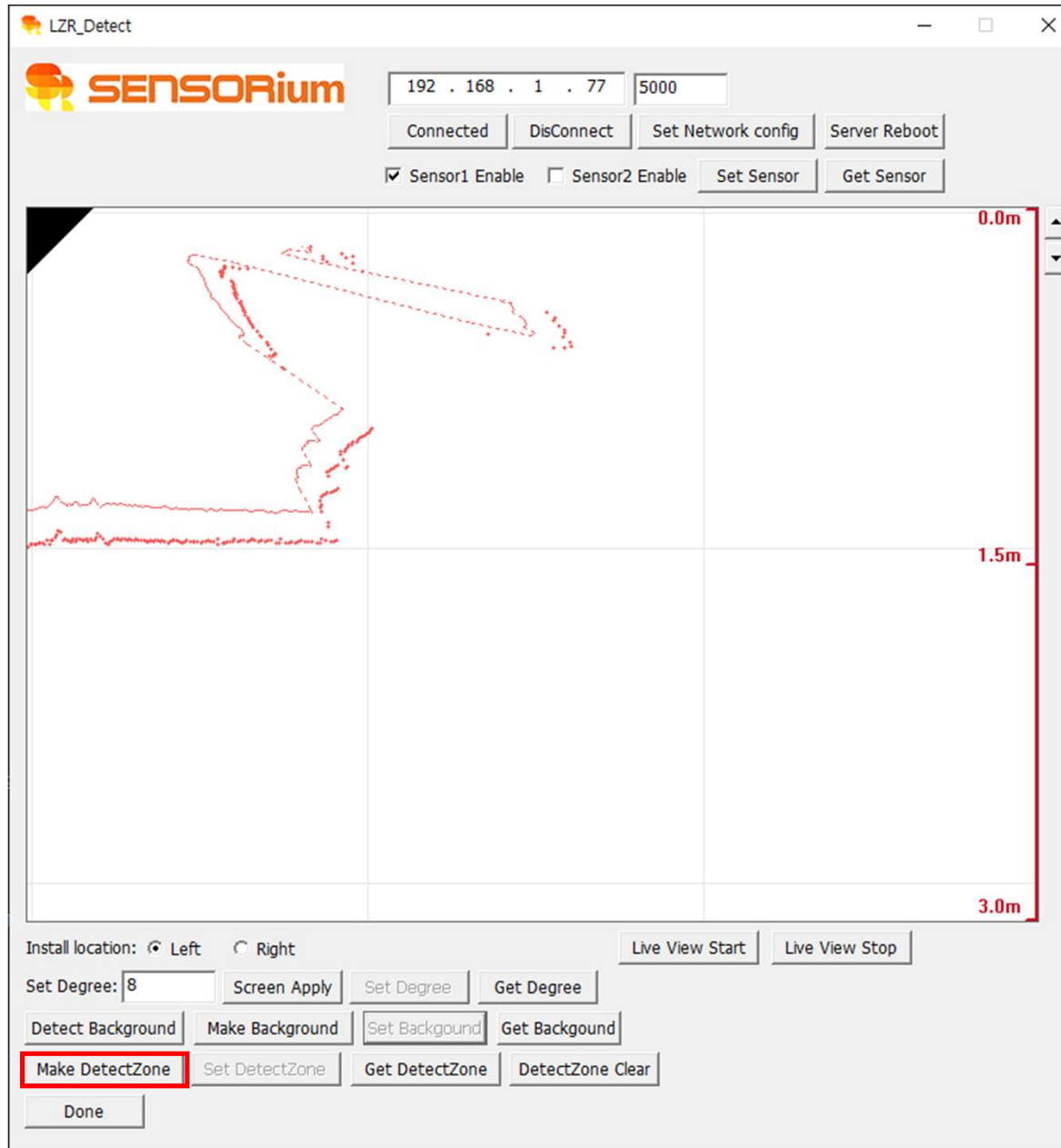
10. 배경인식이 완료 되면 완료 팝업이 뜨며, 우측의 두 버튼이 활성화된다.

11. 'Set Background'를 눌러 인식된 배경을 보드에 저장해준다.

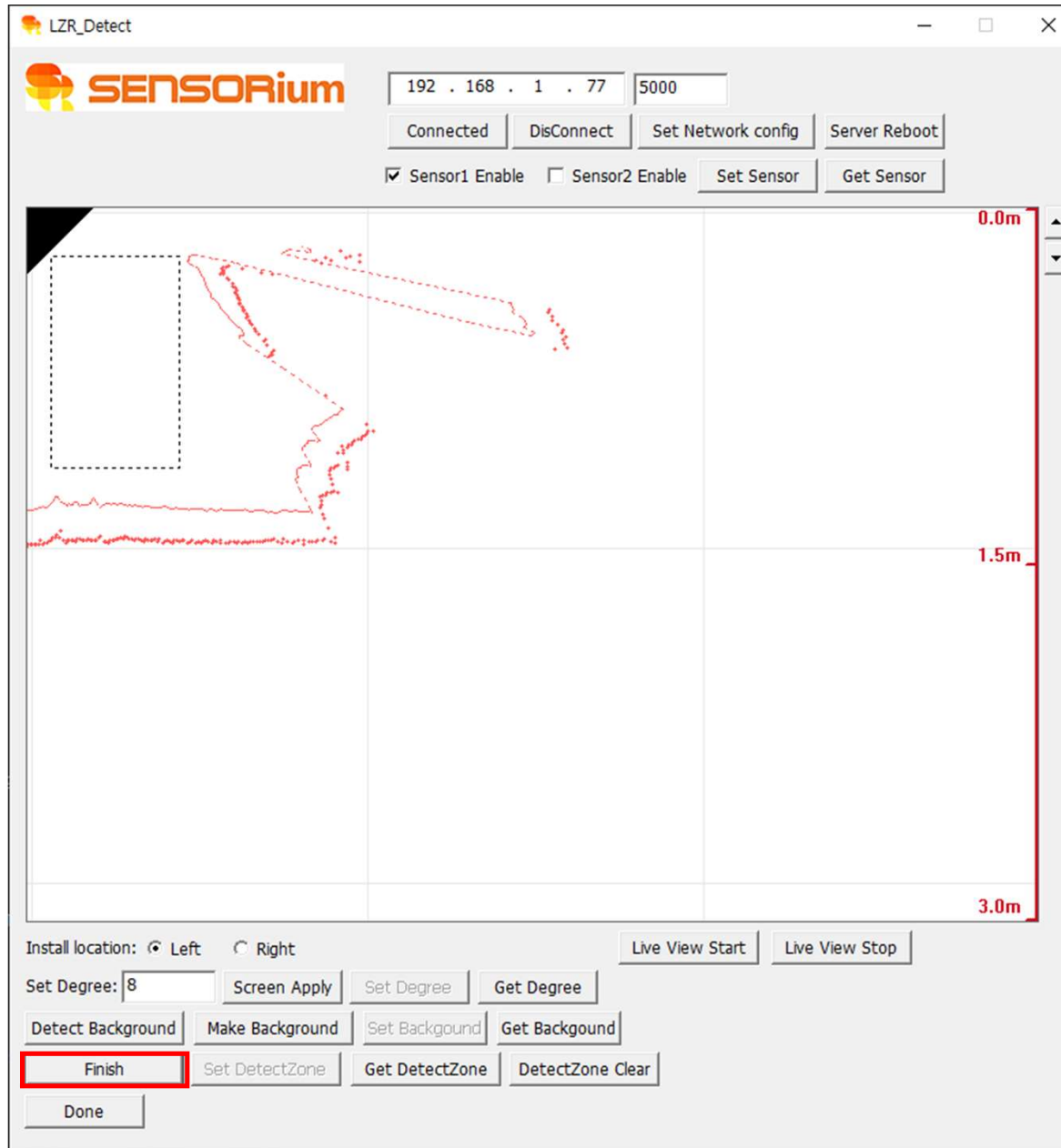
*배경관련 에러가 있어서 새로 배경을 잡을 경우 UI를 종료했다가 다시 시작해야 정상동작합니다.

*Make Background같은 경우는 직접 그려서 배경을 잡아주는 건데, 설정이 어려우니 웬만하면 하지 않는 걸 추천 드립니다.

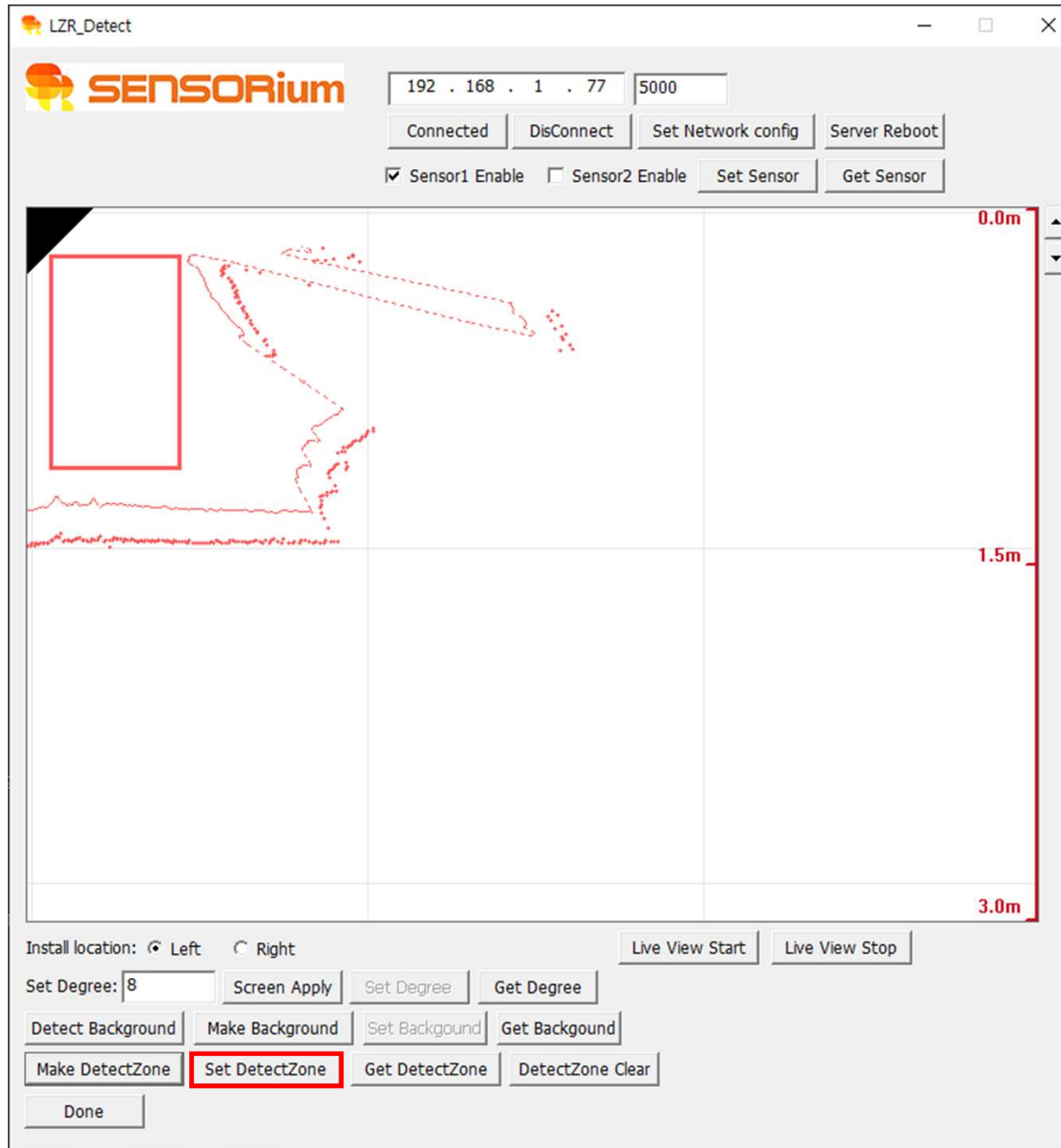
*다른 설정과 동일하게 이미 설치된 상황일 경우 Get Background를 눌러 배경을 불러올 수 있습니다.



12. 'Make DetectZone'
을 눌러, 감지 영역을
뷰어 위에 마우스로
드래그하여 선택 해준
다.



13. 영역을 선택을 하면 'Make DetectZone' 이 'Finish'로 변경되며 다시 한 번 버튼을 눌러 영역 선택을 완료해준다.

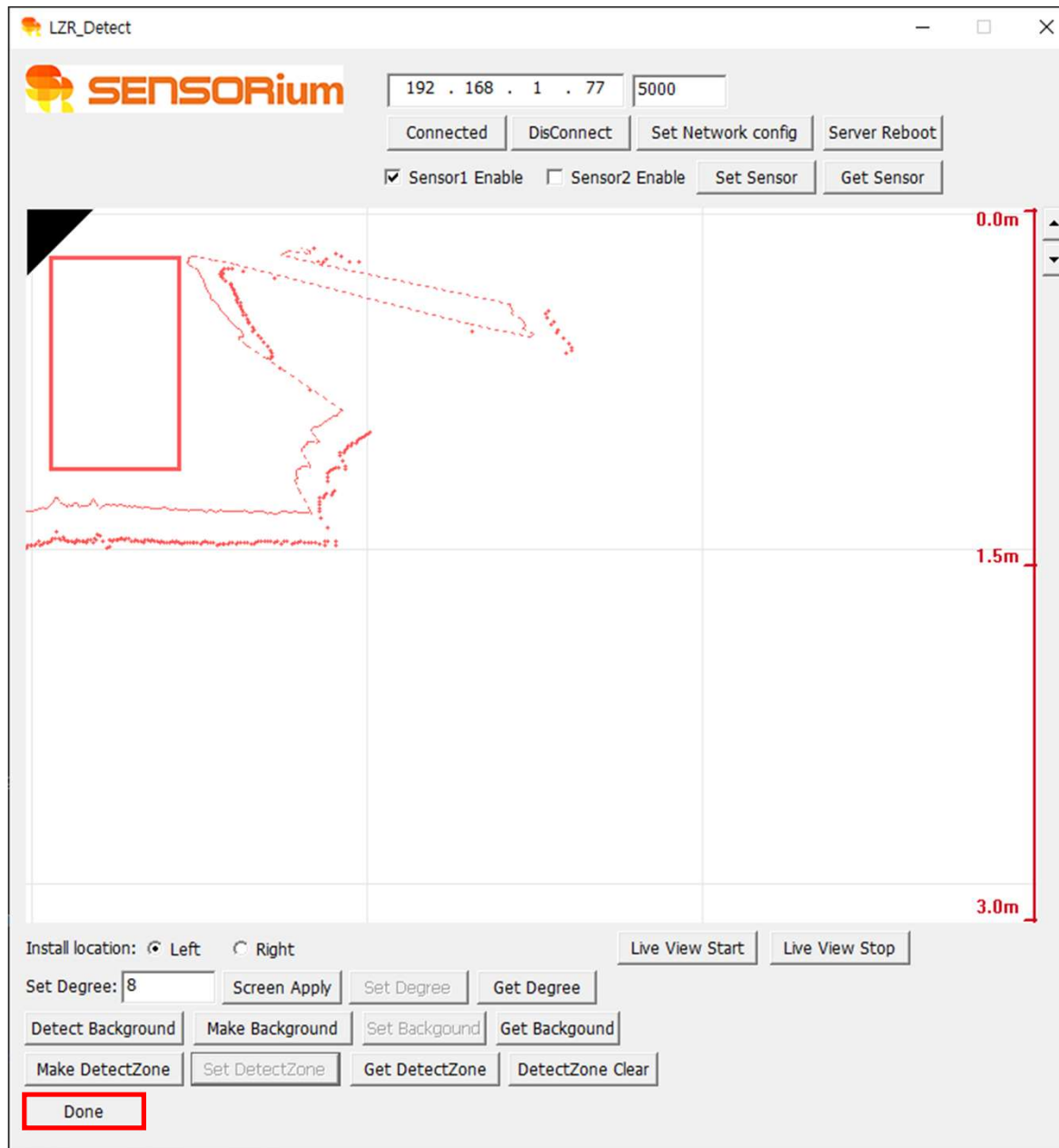


14. 뷰어에 보이는 것처럼 선택한 영역이 빨간 실선으로 활성화된다.

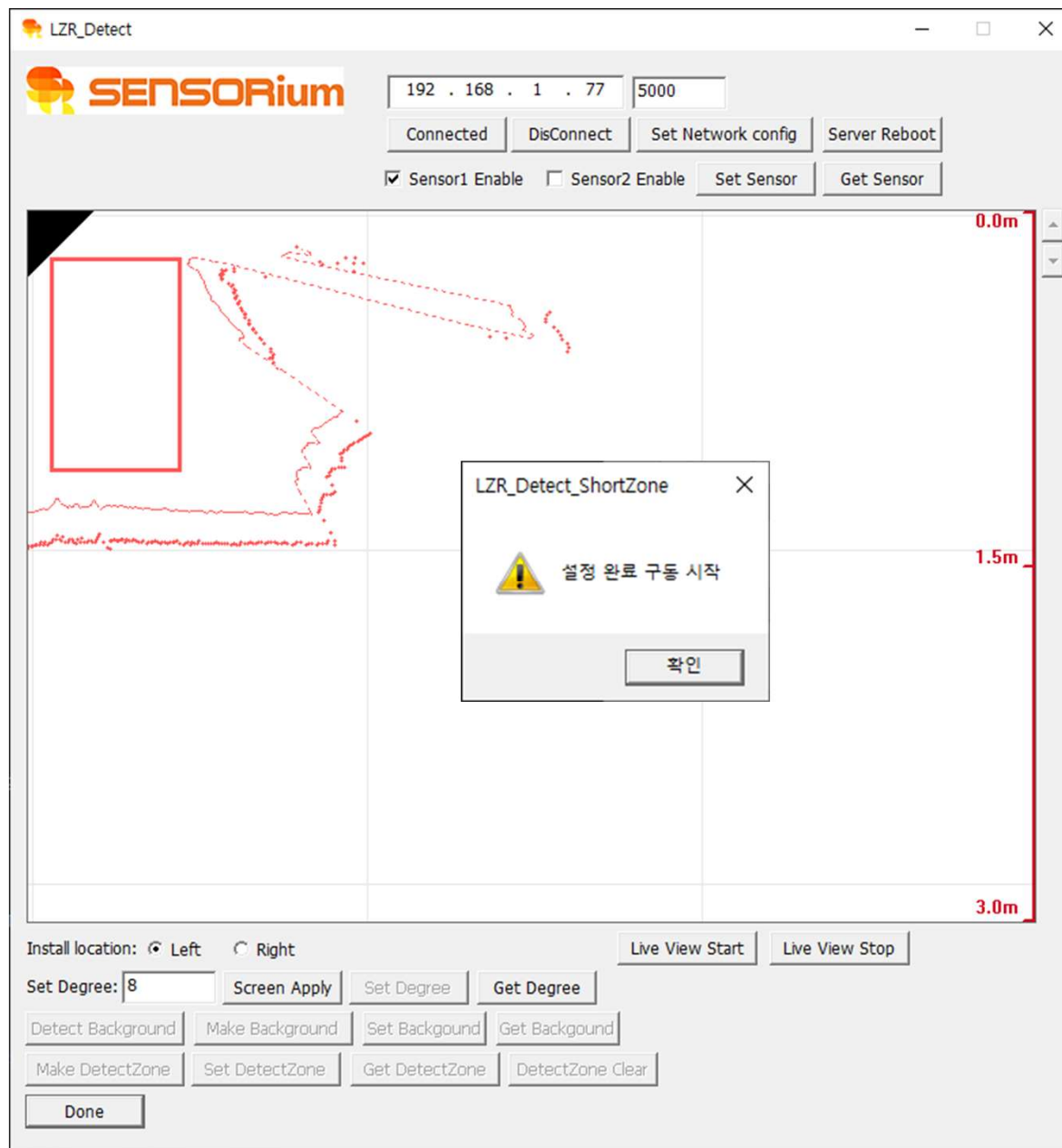
15. 'Set DetectZone'을 눌러 감지영역을 저장해준다.

*기존에 설치된 곳에선 Get DectecZone으로 기존의 영역을 불러 올 수 있습니다.

*저장된 영역을 변경하고 싶을 경우엔 먼저 Clear를 눌러 보드에 저장된 정보를 지워주고 12번부터 시작해주세요.



16. 우측 하단의
'Done'을 눌러 설정을
완료해준다.



17. 설정 완료 팝업이
뜨면 해당 프로그램이
구동된다.